6а,б класс (20.02.2025 г)

|  |  |
| --- | --- |
| Предмет | задания |
| **лит** | посмотрите видеоуроки :   <https://ya.ru/video/preview/8391345899417231333> ,       <https://ya.ru/video/preview/5038492862897286993>   биография А.А.Блока, выразительное чтение стихотворений. |
| **рус** | просмотр видеоурока <https://ya.ru/video/preview/6501656585423293830>  , упр. 629 ( устно), упр. 630 |
| **матем** | Тема урока Сравнение положительных и отрицательных чисел.. 1) Запишите в тетради тему урока, число. 2) Решите № 4.134, № 4.135 3)Решите на оценку проверочную работу на Яклассе. |
| **труд Д** | <https://yandex.ru/video/touch/preview/4180587581918456912>  Научиться выполнять набор петель на спицы. |
| **трудМ** | Тема: Транспортные роботы. Назначение, особенности. Классификация транспортных роботов по способу перемещения грузов, способу управления, конструкции и др. Организация перемещения робототехнических устройств. Гусеничные и колёсные транспортные роботы. Беспилотные транспортные средства. Практическая работа «Характеристика транспортного робота» 1. Записать конспект. Посмотреть видео. Транспортный робот — автоматическая машина, представляющая собой совокупность манипулятора, перепрограммируемого устройства управления и ходового устройства. Классификация В качестве транспортно-загрузочных устройств в автоматизированном производстве широкое распространение получили промышленные роботы и манипуляторы. Промышленный робот — это перепрограммируемый автоматический манипулятор промышленного применения. Характерными признаками промышленного робота являются: • автоматическое управление; • способность к быстрому и относительно легкому перепрограммированию (изменению последовательности, системы и содержания команд); • способность к выполнению трудовых действий. С помощью роботов можно объединять оборудование в координированно работающие производственные комплексы различного масштаба, не связанные жестко планировкой и числом установленных агрегатов. Такие комплексы обеспечивают гибкую структуру производственных процессов в широком диапазоне серийности производства. Промышленные роботы зарекомендовали себя как гибкие автоматизированные средства реализации внутрицеховых и межоперационных материальных связей, обладающие целым рядом преимуществ по сравнению с другими устройствами: • малые габаритные размеры подвижного органа; • большой диапазон регулирования скорости перемещения; • автоматические перемещения; полное высвобождение проездов после прохождения транспортного робота для транспорта других видов; • автономность. Транспортные роботы делятся на два подкласса: напольные и подвесные. В помещениях, где устанавливается безрельсовый транспорт, должны быть, как правило, особо чистые и ровные полы. Скорость передвижения безрельсовых тележек составляет 90-100 м/мин. 2.  Практическая работа «Характеристика транспортного робота» Составить характеристику транспортного робота (объект по выбору).<https://rutube.ru/video/04026fdf61a836335836d8c340bf6996/?r=plemwm>  |
| **геог** | Биосфера — оболочка жизни. Границы биосферы. Профессии биогеограф и геоэколог1. 1. Просмотреть материалы, по теме урока перейдя по ссылке

<https://resh.edu.ru/subject/lesson/7181/main/308338/><https://docs.google.com/presentation/d/1c1Ov23NSU1jPffwBmZXrB5NcSqP8iBiJ/edit?usp=sharing&ouid=116556115241632011682&rtpof=true&sd=true> 2. Прочитать параграф 32, презентация3. Выполнить домашнее задание в ЯКЛАСС  |